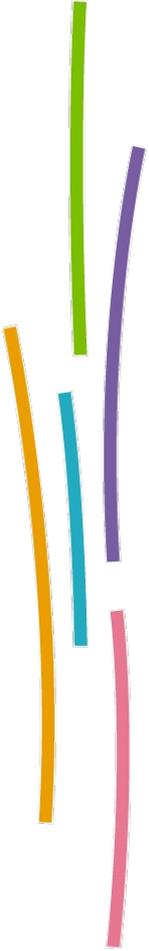


Présentation des travaux en cours et à venir

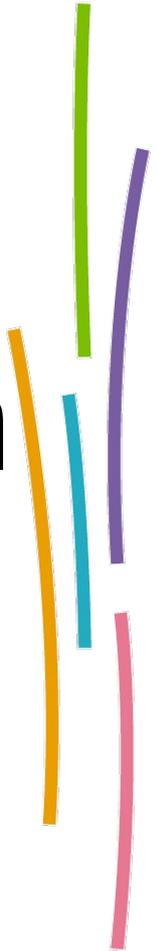
- Diagnostic et enjeux : avancement des travaux
- Méthode de définition des corridors écologiques
- Plan d'actions
- Évaluation Environnementale
- Calendrier



Diagnostic et enjeux du SRCE

- *Document support de travail du séminaire de septembre 2011*
- *Fiches Etat / Pressions en GT*
- *Synthèse en cours + entretiens*

Principes d'identification des corridors

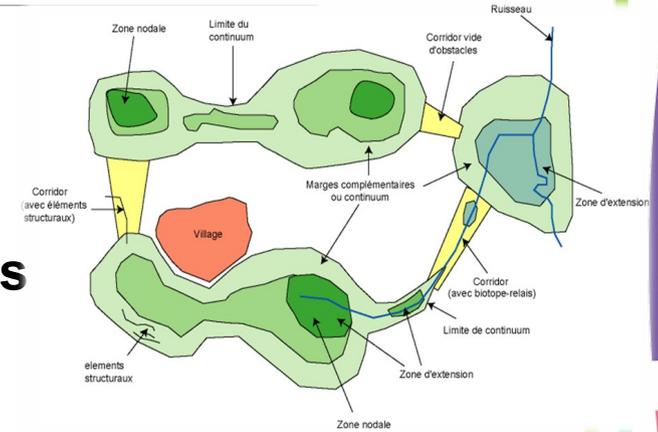


Identification des corridors écologiques

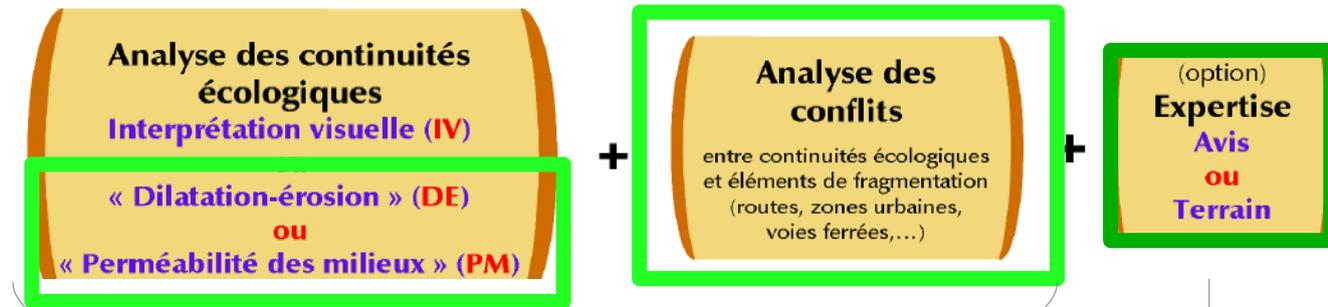
Principes généraux

Guides techniques et expériences des régions

→ Méthodes d'analyses et de modélisations



Corridors



- Examen partenaires
- Vérification terrain Symbiose Environnement

Méthode retenue en Poitou-Charentes

Identification des corridors écologiques

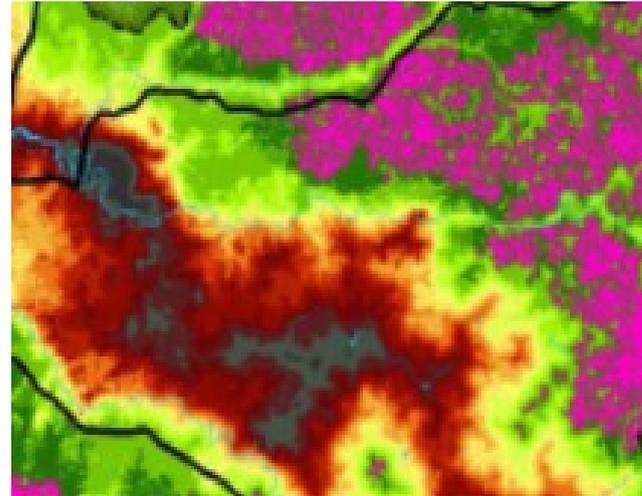
Principes

Carte de chemins de moindre coût

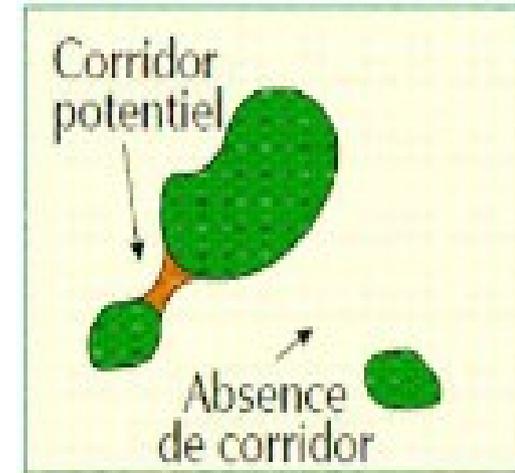


-  Chemin de moindre coût = corridor
-  RB Forêts et Landes

Carte de dispersion



Dilatation-érosion

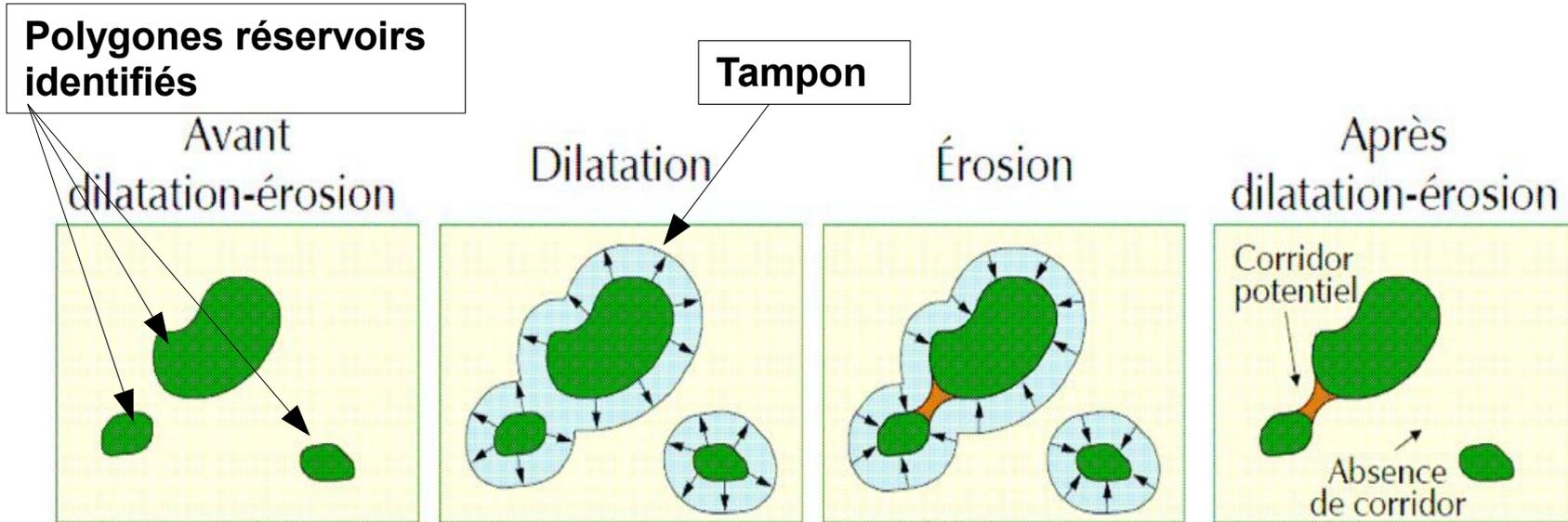


Superposition des cartes
+ chemins de moindre coût + dispersion + (ou ?)
dilatation-érosion
+ éléments fragmentants (ZU et ILT)

Définition des corridors :
(à préserver, à remettre en état écologique, à créer)

Méthodes susceptibles d'être appliquées en Poitou-Charentes (selon les sous-trames)

- méthode graphique : la dilatation/érosion (PSC)



- modélisation de déplacements d'animaux (autres ST-hors cours d'eau)

- Chemins de moindre coût
- Dispersion

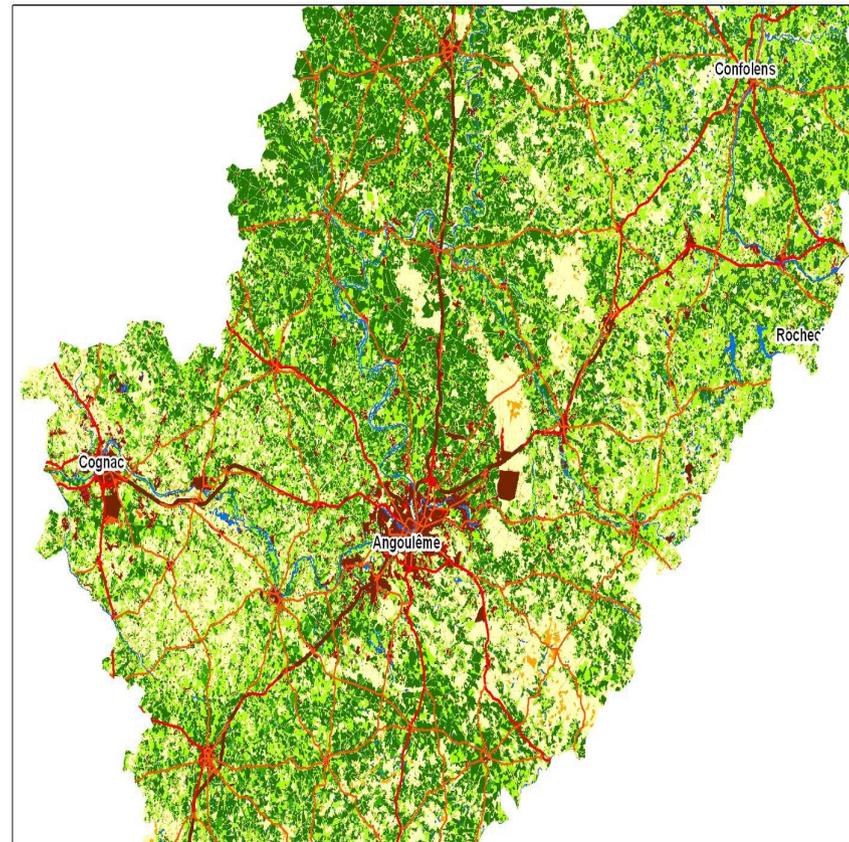
Nécessitent d'élaborer une carte de friction

Identification des corridors écologiques

La carte de friction pour l'analyse déplacements

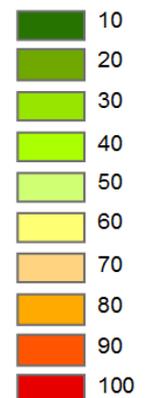
Une carte de friction est construite en :

- identifiant les espèces (ou guildes d'espèces) à retenir pour la sous-trame
- définissant les coefficients de friction sur l'occupation du sol (enrichie) des espèces retenues



Légende friction

Attractif



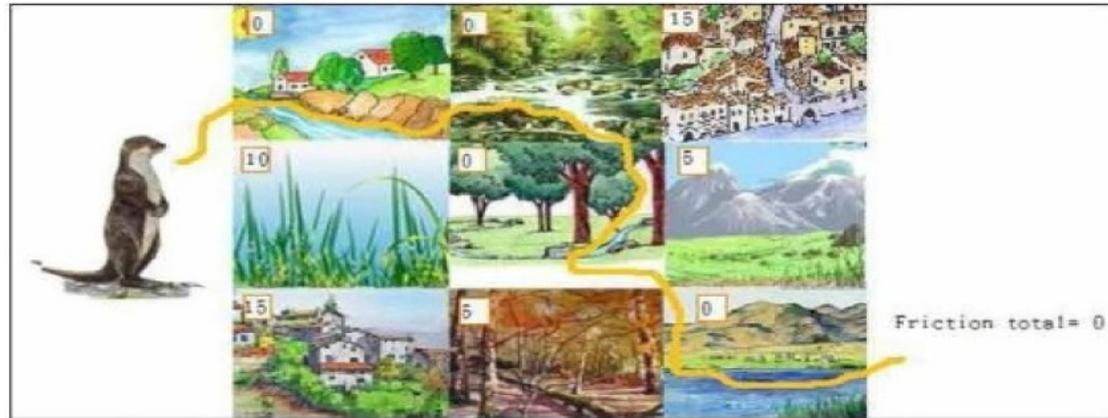
Répulsif



Identification des corridors écologiques

Construction des coefficients de friction

Coefficients de friction par espèce ou pour plusieurs espèces (=guilde d'espèces) à partir de **sources bibliographiques**



CLC		friction (1à10)
Identifiants	Corine Land Cover (2000)	Lièvre
1.1.1	Tissu urbain continu	100
1.1.2	Tissu urbain discontinu	90
2.2.1	Vignobles	40
2.3.1	Prairies	20
3.1.1	Forêts de feuillus	70
3.2.1	Pelouses et pâturages naturels	50
3.2.2	Landes et broussailles	60
4.1.1	Marais intérieurs	80
5.2.3	Mers et océans	10*

Identifiants	Éléments du paysage	Lièvre
901	Tache Urbaine	200
902	Autoroutières Autoroutes (50 m)	200
903	Principales (30m)	200
904	Régionales (20m)	200
907	voies ferrées electriques (10m)	200
911	Cours d'eau (>7,5m)	9
912	Cours d'eau (<7,5m)	8
931	bois	4
932	haie	2
999	routes locales	8
*	infranchissable	200

Identification des corridors écologiques

Chemins de moindre coût

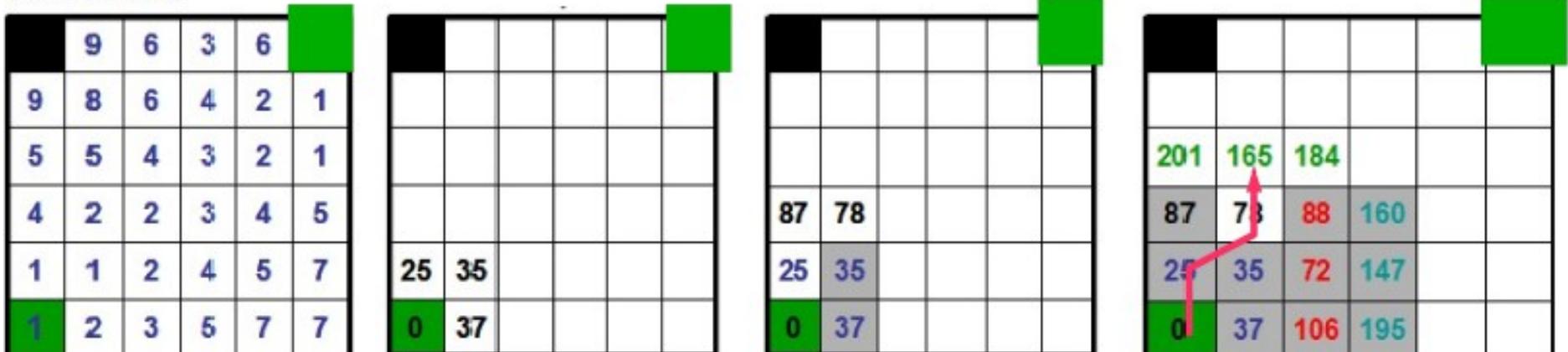
A partir de la carte de friction avec effet lisière :

- calcul des chemins de moindre coût entre chaque OS à partir de 2 zones sources (RB) selon formule

$$\text{Coût AB} = \text{taille de cellule} * 1 * \frac{\text{Coût A} + \text{Coût B}}{2}$$

$$\text{Coût AC} = \text{taille de cellule} * \sqrt{2} * \frac{\text{Coût A} + \text{Coût C}}{2}$$

carte de coût



Calcul unidirectionnel entre 2 zones sources ■ = chemin de moindre coût (où friction la plus faible)

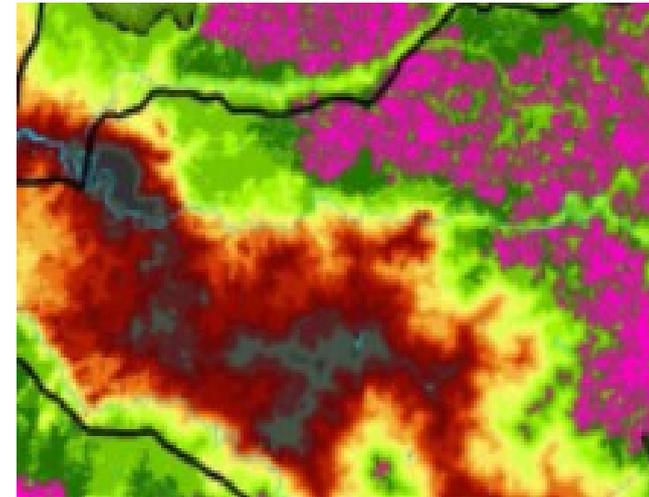
Identification des corridors écologiques

Carte de chemins de moindre coût

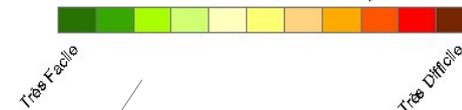


Chemin de moindre coût
= corridor

Carte de dispersion

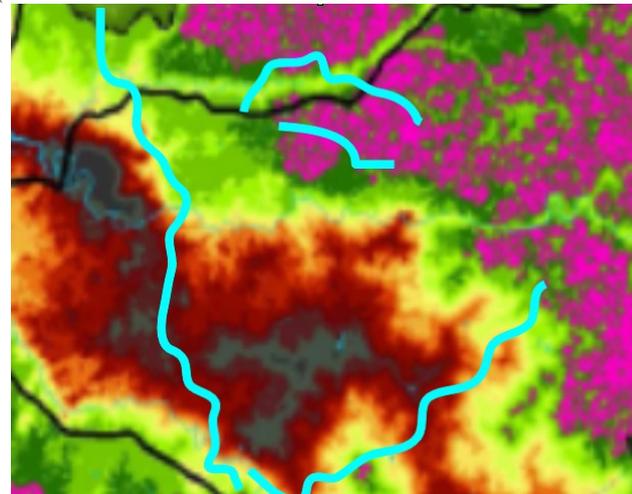


Déplacements

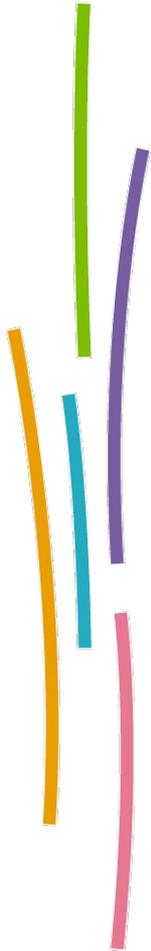


Très Facile

Très Difficile



- Définition des corridors :**
- à préserver,
 - à remettre en état écologique,
 - à créer



Identification des corridors écologiques

Complémentarité des méthodes

- **Carte de dilatation-érosion**

- : ne prend pas en compte l'OS, méthode à confronter avec d'autres (*carte de dispersion de la guilda d'espèces par exemple*)
- : prise en compte seulement de la proximité entre RB à vols d'oiseaux
- + : avantageux pour zones très morcelées et espèces à faible dispersion

- **Carte de chemin de moindre coût**

- + : sert à modéliser les corridors entre les RB d'une sous-trame (zone source = RB)
- : ne permet pas de définir les corridors les + fonctionnels en fonction de l'OS (espèce réelle + guilda)

- **Cartes de dispersion**

- Pour **une guilda d'espèces** (zones sources = RB) :
- + : Servent à analyser la perméabilité des corridors modélisés
- : pas d'identification de chemins précis (fuseau large)

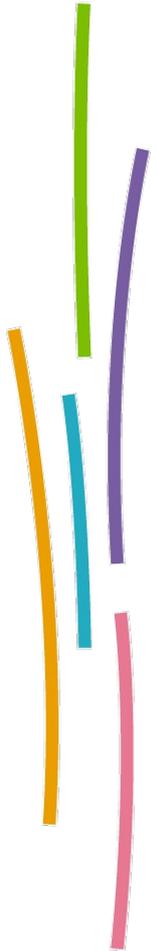
- Pour **une espèce réelle** (zones sources = zones réelles de présence) :
- + : Servent à conforter le modèle RB/Corridors
- : pas d'identification de chemins précis (fuseau large)

Plan d'actions

Étapes :

- **Identification des secteurs à enjeux**
- **Propositions de mesures**
- **Suivi et évaluation du SRCE (cadre national en cours d'élaboration)**

→ calage de la méthode et préparation en cours avec MTDA, lancement de groupes de travail spécifiques à l'automne



Évaluation environnementale

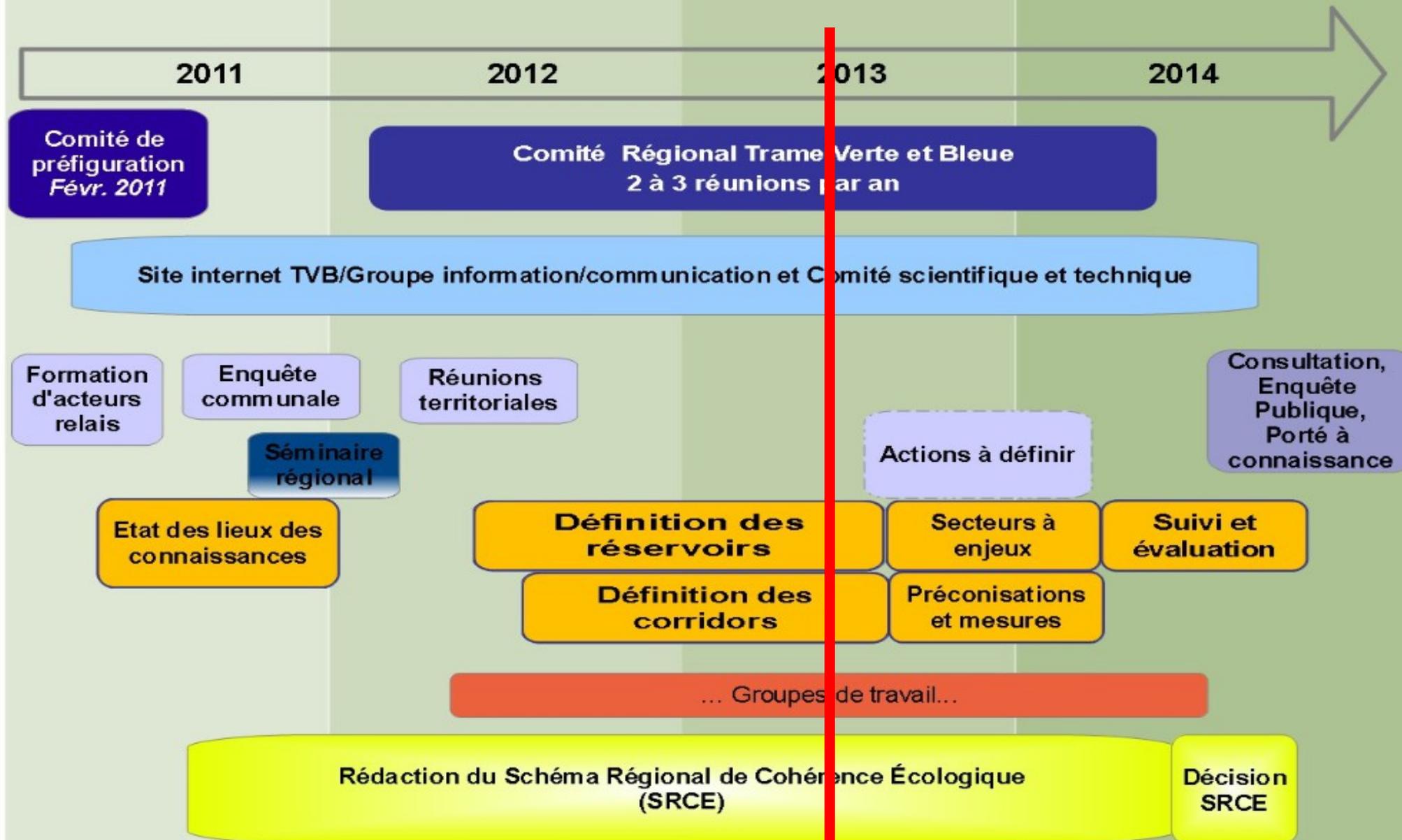
Directive européenne 2001/42/CE du 27 juin 2001 relative à l'évaluation des incidences de certains plans et programmes sur l'environnement, le décret n°2012-616 du 2 mai 2012 soumet les SRCE à évaluation environnementale à partir du 1er janvier 2013 (modification de l'article R.122-17 du code de l'environnement).

Production d'un rapport environnemental incluant l'évaluation d'incidence Natura 2000

Recueil de l'avis de l'autorité environnementale (Préfet de région) sur le schéma et sur le rapport environnemental avant l'enquête publique.

Calendrier

Mise en œuvre de la Trame Verte et Bleue en Poitou-Charentes



Site régional TVB

www.tvb-poitou-charentes.fr

Trame Verte et Bleue en Poitou-Charentes

Qu'est-ce que la Trame Verte et Bleue ?	Que se passe-t'il en Poitou-Charentes ?	Et sur ma commune ?	Comment participer à la démarche ?	Espace réservé
-----------------------------------------	-----------------------------------------	---------------------	------------------------------------	----------------

Accueil du site

Rechercher : >>

Editorial

Face à la perte de la biodiversité, il est urgent d'offrir aux espèces végétales et animales des milieux naturels qui leur permettent de se déplacer pour, au fil des jours et des saisons, trouver leur alimentation, assurer leur reproduction et leurs migrations.

La Trame Verte et Bleue, à l'échelle locale et régionale, doit participer à leur préservation, en contribuant à leur restituer des capacités de déplacements.

[Lire la suite de l'éditorial...](#)

Espace réservé :

Identifiant :
groupetravail

Mot de passe :
groupetvb123

ACTUALITÉS

Prochaine session des groupes de travail par sous-trames
Les prochaines réunions des groupes de travail par sous-trames se dérouleront à la Direction Régionale de l'Environnement, de l'Aménagement et du Logement Poitou-Charentes les 27, 30 novembre 2012 et 05 décembre 2012.

Colloque national "Trame Verte Urbaine"
Colloque proposé par l'Agence Nationale de la Recherche les 18 et 19 octobre 2012 à Paris.
[En savoir plus et s'inscrire](#)

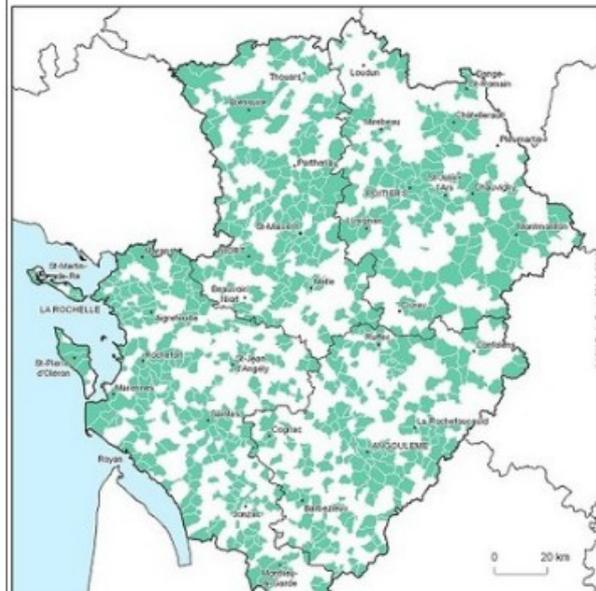
Découvrez des expériences locales
Vous pouvez dorénavant consulter et participer au recueil des actions et expériences locales de préservation et de remise en bon état des continuités écologiques en Poitou-Charentes.
[Consultez les fiches publiées sur "la Trame Verte et Bleue intégrée dans un SCOT"](#)

Deuxième session de groupes de travail par sous-trame
22 Juin Les dernières réunions des groupes de travail par sous-trame se sont déroulées les 22 et 28 juin 2012. Les comptes-rendus et l'ensemble des documents de séance de ces groupes thématiques sont disponibles en téléchargement.

Rencontre nationale "Trame verte et bleue et changement climatique"

CALENDRIER TVB (EN COURS DE MISE À JOUR)

COMMUNE SENSIBILISÉES



A map of the Poitou-Charentes region showing the 'Trame Verte et Bleue' (TVB) network. The map is overlaid with a grid of green and blue dots, representing the 'Trame Verte' (green) and 'Trame Bleue' (blue) respectively. The map covers the entire region, including major cities like La Rochelle, Niort, and Angoulême. A scale bar at the bottom right indicates 0 to 20 km.